



TERRA DRONE

画像処理解析ソフト

バージョン 2.17.0

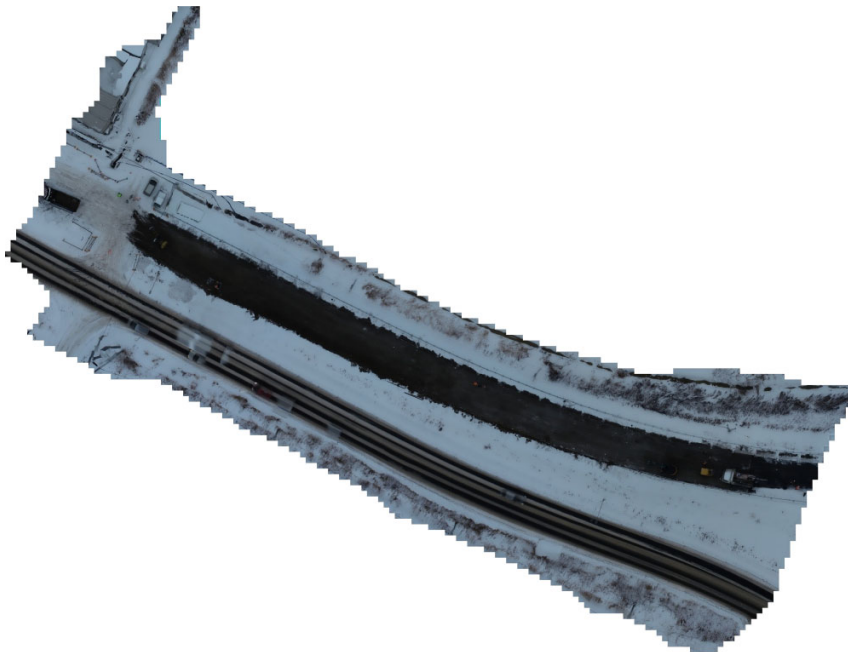
レポート

プロジェクト: レポート (12-16)

画像取得日: 2024-12-16

カメラモデル	解像度	焦点距離	センサーサイズ	画素サイズ
DJI FC6310S	5472 × 3648	8.8mm	13.2 × 8.8 mm	2.412μm

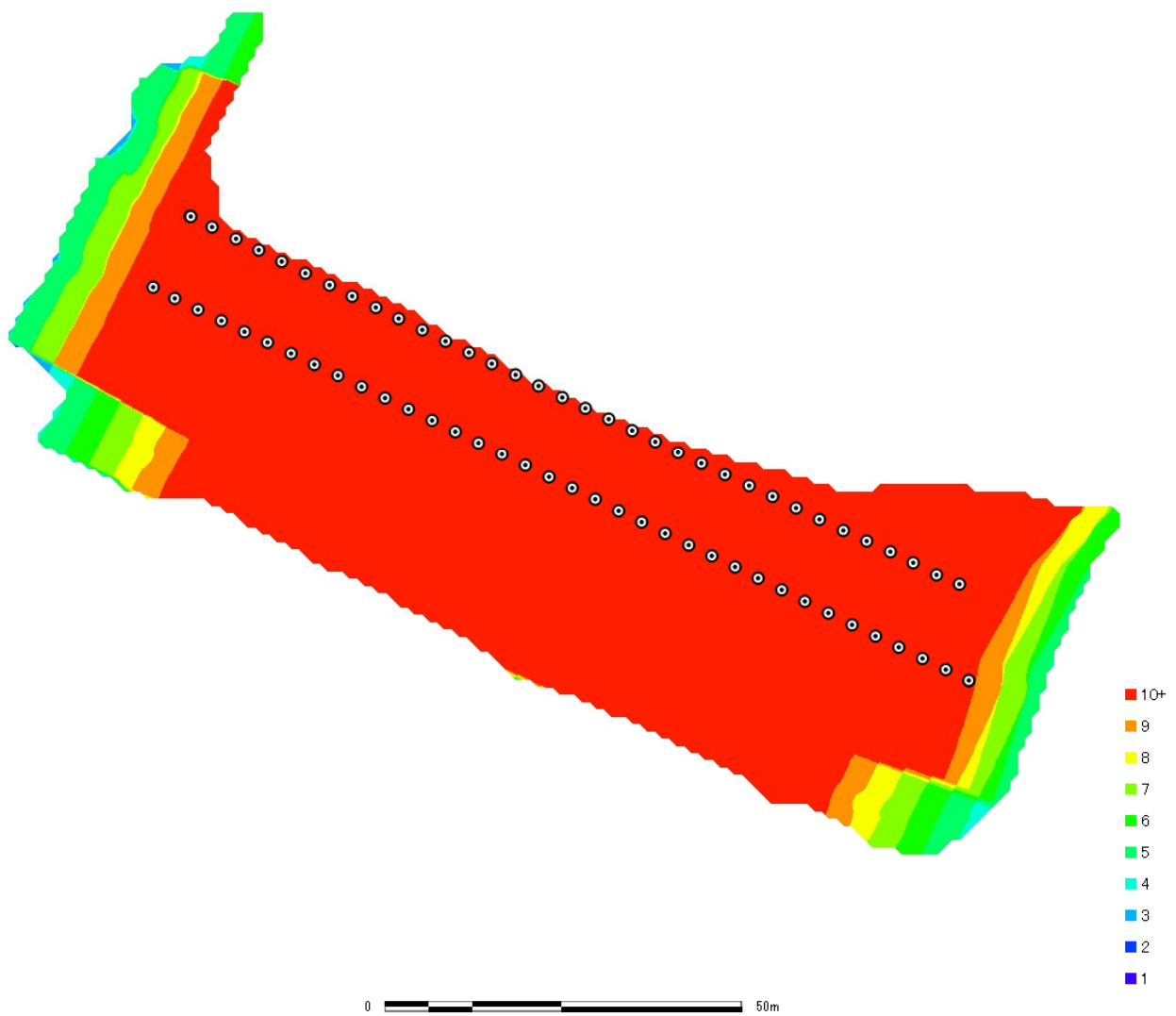
オルソ画像サイズ: 153m × 116m 解像度: 0.010m



0 50m

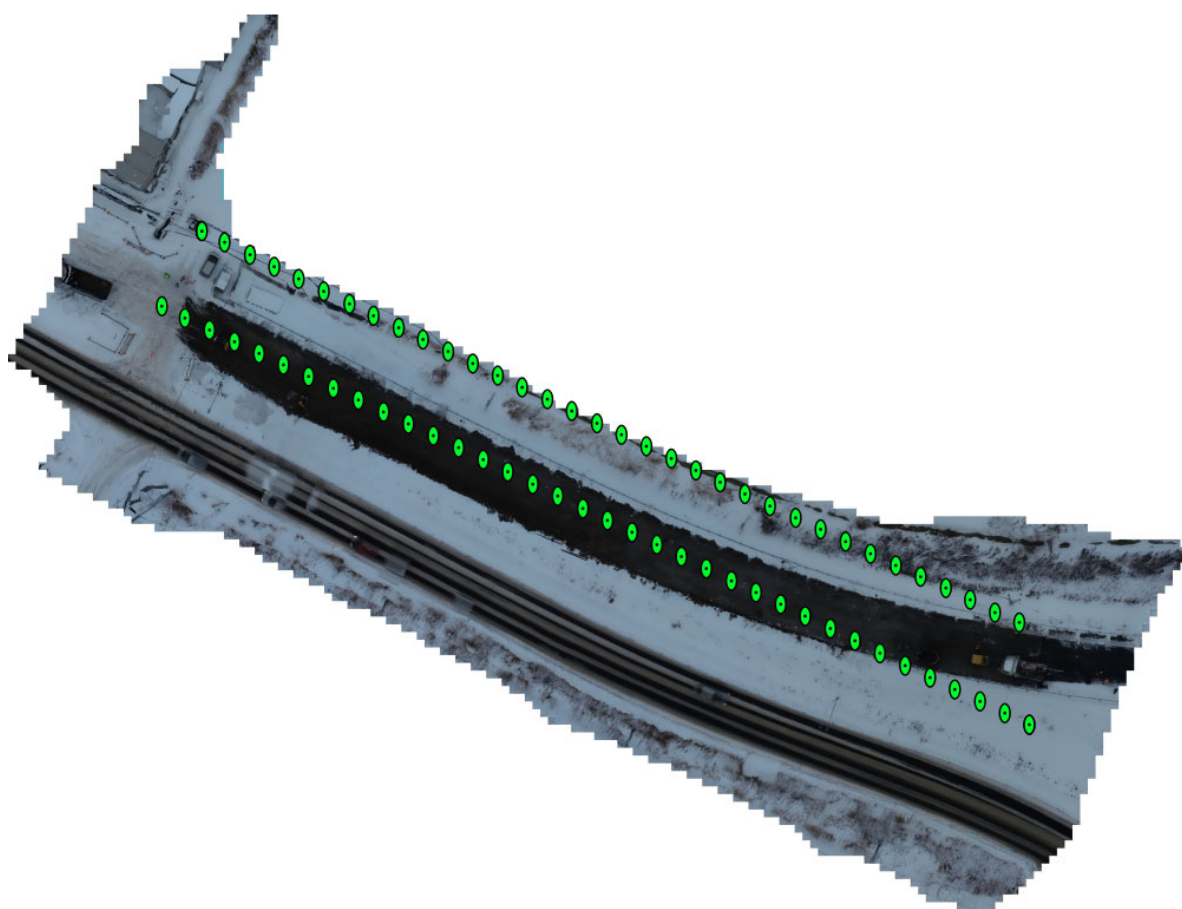
使用データ

画像数:	72	登録画像数:	72
飛行高度:	37.6m	画像あたりの特徴点数:	373
地上画素寸法:	0.0104m	ジオリファレンス:	あり



カメラ位置調整

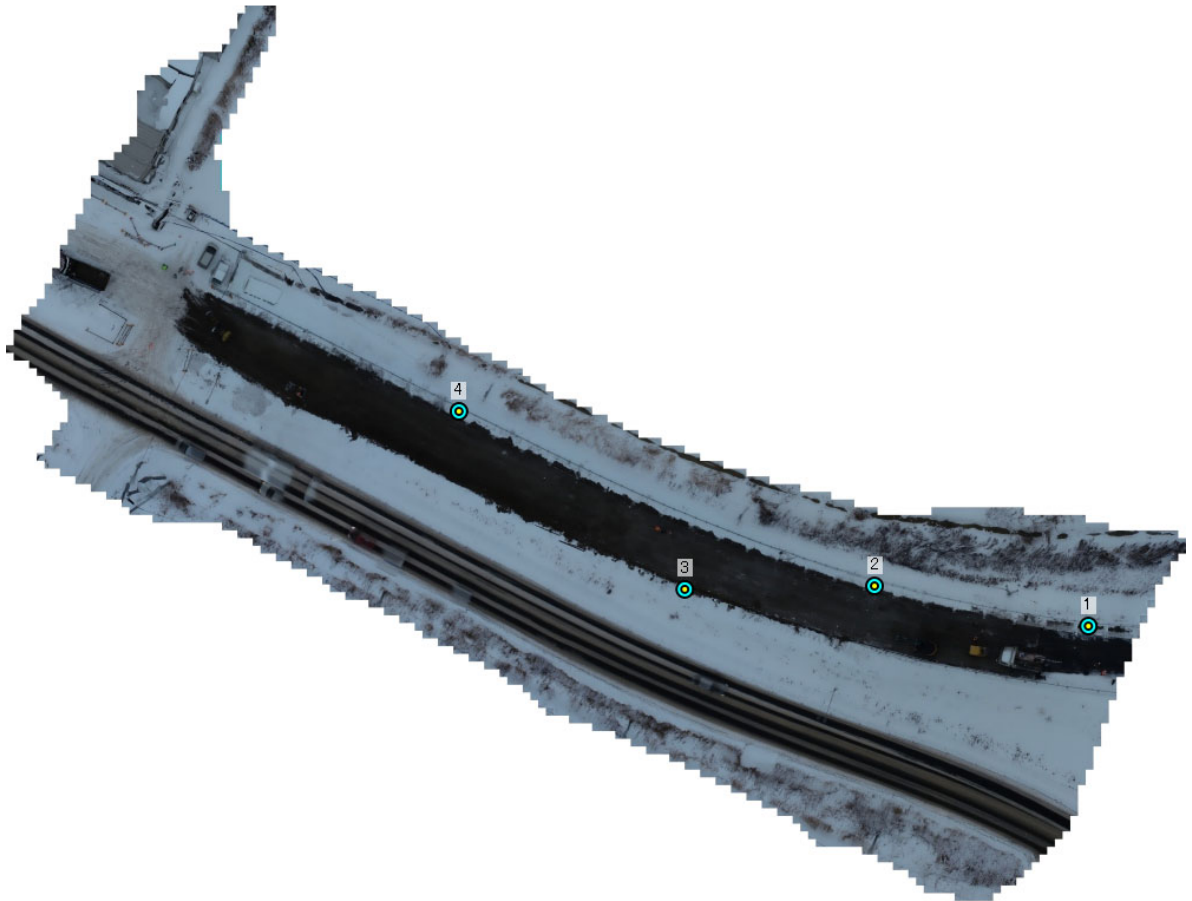
Eエラー	Nエラー	エラー(水平方向)	エラー(垂直方向)	誤差合計
601722.420m	4871718.701m	4908738.430m	38.352m	4908738.430m



- 5000000m
- 4000000m
- 3000000m
- 2000000m
- 1000000m
- 0m
- 1000000m
- 2000000m
- 3000000m
- 4000000m
- 5000000m
- データなし

0 50m

対空標識



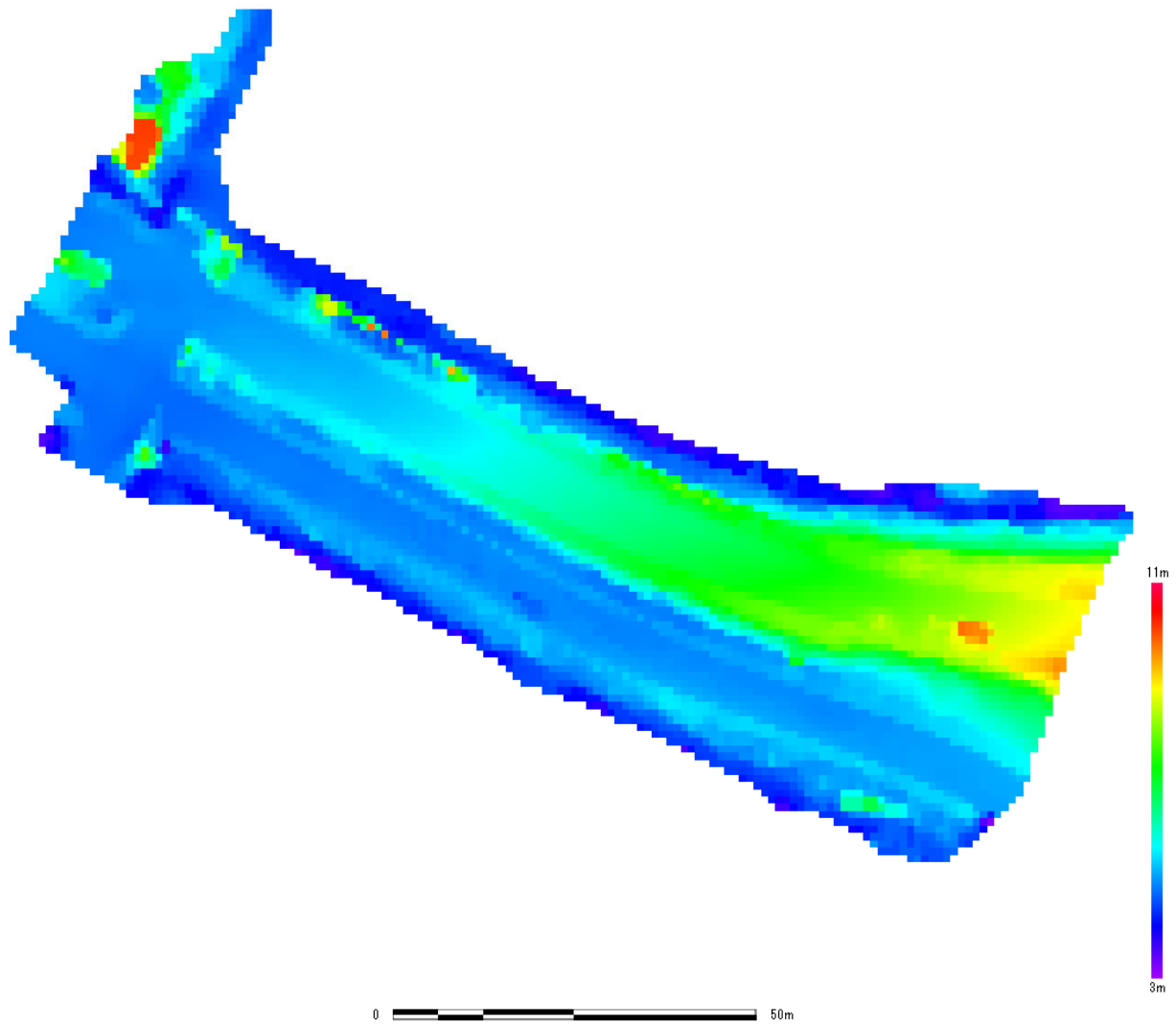
0 50m

ID	座標			誤差				特徴点数
	E [m]	N [m]	H [m]	E [m]	N [m]	H [m]	3D [m]	
1	-62981.731	-98475.473	8.469	-0.001	-0.001	0.001	0.001	9
2	-63009.434	-98470.276	7.336	-0.000	-0.001	-0.001	0.001	19
3	-63034.007	-98470.714	6.949	0.000	0.000	0.000	0.001	20
4	-63063.254	-98447.656	5.548	0.000	0.000	-0.001	0.001	20

DSM

格子サイズ: 1m

平均密度: 1529.71 点/m²



処理時パラメータ

バンドル調整 (カメラ位置調整)

画像数	72
登録画像数	72
対空標識	4
結合点数	26879
再投影誤差 (RMS)	0.771711
最大再投影誤差	6.13379

位置情報補正

キャリブレーションパラメータ f, ppx, ppy, k1, k2, k3, t1, t2

点群

点群数 8532319

DSM

格子サイズ 1m
三角形数 12471

オルソ画像

サイズ 14688 × 11136
解像度 0.010m

Camera Parameters

Camera:	DJI FC6310S		
Focal length (f):	3749.52px	Radial distortion (k1):	-0.012875
Principal point X (ppx):	2739.22px	Radial distortion (k2):	-0.004363
Principal point Y (ppy):	1815.57px	Radial distortion (k3):	0.014253
Tangential distortion (t1):	-0.001487	Tangential distortion (t2):	-0.001449